

Johdatus materiaalimalleihin

13. harjoitus - materiaalimallien numeerinen ratkaisu

1. Ratkaise yksiulotteinen virumismalli

$$\sigma = E(\varepsilon - \varepsilon_c), \quad (1)$$

jossa virumisnopeus on (Maxwell)

$$\dot{\varepsilon}_c = \frac{1}{\tau_{pr}} \left(\frac{\sigma}{\sigma_r} \right).$$

Pseudorelaksaatioaika τ_{pr} on materiaalivakio ja σ_r mielivaltainen viitejännitys. Relaksaatioaika τ_r on $\tau_r = \tau_{pr}\varepsilon_r = \tau_{pr}\sigma_r/E$. Tarkastele vakionopeus vetokoetta $\varepsilon(t) = \varepsilon_r t/\tau_r$. Integroi jännitysvaste ajanhetkeen $4\tau_r$ saakka käyttäen soveliaista aika-askelta Δt . Käytä (a) eksplisiittistä ja (b) implisiittistä Eulerin menetelmää.

Ohje. Muotoile yhtälö (1) dimensiottomassa muodossa käyttäen dimensiottomaa jännitystä $y = \sigma/\sigma_r$. Määritä ensin eksplisiittisen Eulerin menetelmän kriittinen aika-askel.

2. Tarkastele epälineaarista kinemaattisesti lujittuvaa Armstrong-Frederick (Chabocheen malli yhdellä keskiöjännityksellä) mallia, joka voidaan kuvata yhtälöillä

$$\boldsymbol{\sigma} = \mathbf{C}^e(\boldsymbol{\varepsilon} - \boldsymbol{\varepsilon}^p), \quad (2)$$

$$f(\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{X}) = \sigma_{\text{eff}} - \sigma_{y0} = 0, \quad (3)$$

$$\sigma_{\text{eff}} = \sqrt{\frac{3}{2}(\mathbf{s} - \mathbf{X}) : (\mathbf{s} - \mathbf{X})}, \quad (4)$$

$$\dot{\boldsymbol{\varepsilon}}^p = \dot{\lambda} \frac{3}{2} \frac{\mathbf{s} - \mathbf{X}}{\sigma_{\text{eff}}}, \quad (5)$$

$$\dot{\boldsymbol{\alpha}} = \dot{\boldsymbol{\varepsilon}}^p - \dot{\lambda} \gamma \boldsymbol{\alpha} \quad (6)$$

jossa \mathbf{s} on deviatorinen jännitys $\mathbf{s} = \boldsymbol{\sigma} - \frac{1}{3}\text{tr}(\boldsymbol{\sigma})\mathbf{I}$ ja sisäisen muuttujan $\boldsymbol{\alpha}$ ja keskiöjännityksen \mathbf{X} välinen relaatio on $\mathbf{X} = \frac{2}{3}C\boldsymbol{\alpha}$. Materiaaliparametrit ovat siten σ_{y0}, C, γ . Huomaa, että $\dot{\lambda}$ on yhtäkuin tehollinen plastinen venymä

$$\dot{\varepsilon}^p = \sqrt{\frac{2}{3}} \dot{\boldsymbol{\varepsilon}}^p : \dot{\boldsymbol{\varepsilon}}^p.$$

- Määritä mallin antama maksimijännitys monotonisessa yksiakselisessa vetokokeessa.
- Määritä jännitysvaste plastisella alueella monotonisessa yksiakselisessa vetokokeessa, eli määritä $\varepsilon^p - \sigma$ -kuvaaja.

Ohje. Muista, että $\boldsymbol{\varepsilon}^p, \boldsymbol{\alpha}$ ja \mathbf{X} ovat deviatorisia, eli ne voidaan yksiakselisessa vetokokeessa kuvata vain yhden komponentin avulla.